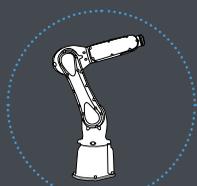


## 为协作应用而设的 一站式商店

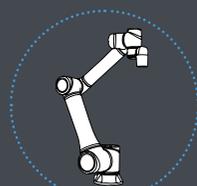
为您提供所有所需的工具, 实现更高的  
自动化水平

# 无论使用哪款机器人。OnRobot一体化系统

全套方案助您节省安装时间, 简化部署。



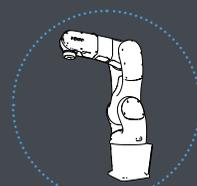
Kawasaki



Techman



Fanuc



Denso



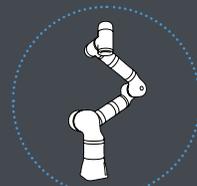
Yaskawa



Nachi



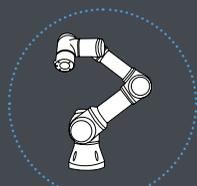
Doosan



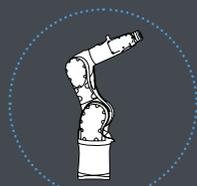
Kassow



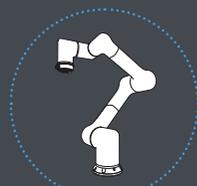
您的品牌\*



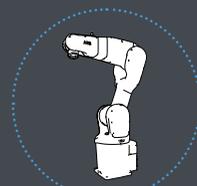
Universal Robots



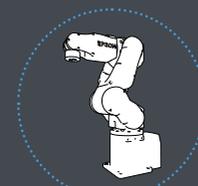
Kuka



Hanwha



ABB



Epson



快换装置

适合所有机器人类型



双快换装置



## 所有类型的应用

### – 您想要怎么样的自动化?

现在, 您可以实现流程自动化, 让复杂的任务变得简单。



组装



物料搬运



材料去除



机床管理



质量测

### RG2 技术规格

常规特性	最小值	最大值	单位
有效载荷力	-	2	[千克]
	-	4.4	[磅]
总行程 (可调节)	0	110	[毫米]
	0	4.33	[英寸]
夹持作用力 (可调节)	3	40	[N]
夹持速度	38	127	[毫米/秒]
夹持时间	0.06	0.21	[秒]
IP等级	IP54		

### RG6 技术规格

常规特性	最小值	最大值	单位
有效载荷强制配合	-	6	[千克]
	-	13,2	[磅]
总行程 (可调节)	0	160	[毫米]
	-	6.3	[英寸]
夹持作用力 (可调节)	25	120	[N]
夹持速度	51	160	[毫米/秒]
夹持时间	0.05	0.15	[秒]
IP等级	54		

## 提高产能

- 操作灵活,可处理多种尺寸和形状的零件
- 采用“即插即用”设计,大幅缩短部署时间
- 开箱即用,易于部署,可节省70%的编程时间

## 应用:



机床管理

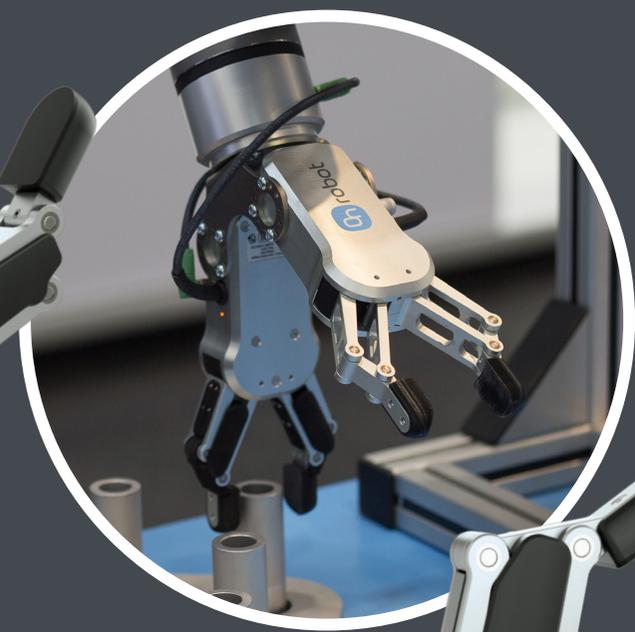


组装



物料搬运

# RG2



# RG6



适用于各种尺寸及材质的产品, 包括:



塑料



金属



硬纸板



玻璃



## 2FG7

针对有限空间和严苛的有效载荷的电动平行夹持器

### 技术规格

一般特性		最小值	典型值	最大值	单位	
有效载荷力配合		-	-	7 [15.5]	kg [lb]	
有效载荷形状配合		-	-	11 [24.3]	kg [lb]	
总行程		-	38	-	mm	
夹持宽度范围	外部	手指向内	1 [0.039]	-	39 [1.53]	mm [inch]
		手指向外	35 [1.37]	-	73 [2.87]	mm [inch]
	内部	手指向内	11 [0.43]	-	49 [1.92]	mm [inch]
		手指向外	45 [1.77]	-	83 [3.26]	mm [inch]
夹持力		20	-	140	N	
夹持速度		16	-	450	mm/s	
夹持重复性		-	+/-0.1 [+/-0.004]	-	mm [inch]	
发生功率损失时夹持工件?		是				
IP 等级		IP67				
尺寸 [L, W, D]		144 x 90 x 71 [5.67 x 3.54 x 2.79]			mm [inch]	
重量		1.14 [2.4]			kg [lb]	

## 加速生产

- 完整、易于编程的协作并行式夹持器, 快速开始工作, 可用于广泛的应用程序
- 强大的并行式夹持器, 易于部署到狭窄空间甚至于应付严苛的有效载荷要求
- 快速获得 ROI, 提供一个柔性、智能并且精准的夹持器, 可轻松定制并适应于各种不同的任务
- 随时随地可用, 符合 IP67 等级, 适用于恶劣环境, 通过 ISO 5 级认证, 适用于洁净室使用

## 应用:



材料搬运



组装



机床管理



## 2FG7

可处理多种  
尺寸和材质的产品, 包括:



塑料



金属



木质



玻璃

# 3FG15 灵活的大行程3抓指 夹持器

## 技术规格

一般特性		最小值	典型值	最大值	单位
有效载荷力配合		-	-	10 / 22	[kg] / [lb]
有效载荷形状配合		-	-	15 / 33	[kg] / [lb]
抓取直径*	外部	4 / 0.16	-	152 / 5.98	[mm] / [inch]
	内部	35 / 1.38	-	181 / 7.12	[mm] / [inch]
抓指位置分辨力		-	0.1 / 0.004	-	[mm] / [inch]
重复精度		-	0.1 / 0.004	0.2 / 0.007	[mm] / [inch]
夹持力		10	-	240	[N]
夹持力(可调)		3	-	100	[%]
抓取速度(直径变化)		-	-	125	[mm/s]
夹持时间 (包括制动器激活)		-	500	-	[ms]
发生功率损失时, 是否夹持工件?		是			
IP 等级		IP67			
尺寸[L, W, Ø]		156 x 158 x 180 / 6.14 x 6.22 x 7.08			[mm] / [inch]
重量		1.15 / 2.5			[kg] / [lb]

## 加速生产

- 生产灵活, 行程范围大, 可优化CNC机床管理, 单个3指夹持器可处理多种零件尺寸
- 准确的中心定位将推动**更高的质量、一致性和生产效率**, 且只需少量编程
- 强力、稳固的夹持和3点接触, 夹持器**更快速, 且更容易重新部署**, 适用于**多个流程**
- 可定制的指端可以胜任更多工作, **灵活抓握各种零件尺寸和形状**

## 应用:



机床管理



物料搬运



# 3FG15

可处理多种尺寸和材质的产品，  
包括：



塑料



金属



硬纸板



木质



# MG10

电磁夹持器可靠处理各种零件

## 技术规格

一般特性	最小值	典型值	最大值	单位
有效载荷	0.001	-	10	[kg]
	0.002	-	22.046	[磅]
全力所需的工件尺寸	Ø 65.4	-	-	[mm]
	Ø 2.574	-	-	[英寸]
磁力分辨率	-	100	-	[阶]
夹持时间(包括制动器激活)	-	300	-	[ms]
断电时是否夹持工件?	是			
贮存温度	0	-	55	[°C]
	32	-	131	[°F]
电机	集成式电动无刷直流			
IP 等级	IP67			
尺寸 [Ø, 长度]	71 x 80.2			[mm]
	2.8 x 3.24			[英寸]
重量	0.8			[kg]
	1.763			[磅]

## 加速生产

- 电磁夹持器提供快速的开箱即用部署, 无需外部气源, 可大幅降低复杂性和成本
- 内置型智能, 可轻松调节力和零件检测, 能够可靠处理各种零件尺寸和重量
- 夹持器快速、紧凑且可定制, 可以满足您的一切应用需求
- 即使在断电或紧急停止后, 仍可保持夹持力, 确保安全、可靠的操作

## 应用:



材料搬运



机床管理



# MG10

可处理多种尺寸和材质的产品, 包括:



金属



# 柔软夹持器

## 通过认证的食品级柔软夹持器探索新的自动化可能性

技术规格

一般特性	最小值	典型	最大值	单位
材料	二组分硅橡胶			
食品级审批	FDA 21 CFR 177.2600 & EC/EU - 1935/2004			
操作周期	2.000.000			[循环]
工作温度	-20 / -4		80 / 176	[C] / [F]
柔软夹持器的工具配置机制	快速锁定和智能锁定			
重量 (Base Part)	0.77 / 1.69			[公斤]/[磅]
<b>SG-a-H / SG-a-S</b>				
最大有效载荷	-	-	2.2 / 28.5 4.85 / 3.3	[公斤]/[磅]
工作范围, 握把尺寸 (A)	11 / 0.43	-	75 / 2.95	[毫米] / [英寸]
工作范围, 握把深度 (B)	-	38 / 1.496	-	[毫米] / [英寸]
柔软零件 (SG-a-S) (C)	-	16 / 0.63	-	[毫米] / [英寸]
尺寸 (HxØmax)	76x112 / 3 x 4.4			[毫米] / [英寸]
重量 (包括智能锁)	0.168 / 0.37			[公斤]/[磅]
<b>SG-b-H</b>				
最大有效载荷	-	-	1.1 / 2.42	[公斤]/[磅]
工作范围, 握把尺寸 (A)	24 / 0.94	-	118 / 4.65	[毫米] / [英寸]
工作范围, 握把深度 (B)	-	40 / 1.57	-	[毫米] / [英寸]
尺寸 (HxØmax)	77x109 / 3.03 x 4.29			[毫米] / [英寸]
重量 (包括智能锁)	0.172 / 0.379			[公斤]/[磅]

### 充电生产

- 通过认证的食品级柔软夹持器探索食品和饮料自动化的新可能性
- 灵活的硅胶模制夹持器, 可轻松处理各种不规则形状和精致物品
- 安全处理易碎和精致物品, 提高生产质量并减少浪费
- 无需外部供气, 无尘, 无噪音, 操作简便, 无额外成本

### 应用:



物料搬运

# 柔软夹持器



可处理各种尺寸和材料的产品，包括：



有机材料



塑料



金属



木材



玻璃



# OnRobot Eyes

## 在机器人应用程序上创建视觉应用从未如此简单

### 技术规格

摄像机特性		单位			
接口	USB-C 3.x				
输出分辨率	1280 x 720	[px]			
工作距离	400-1000 [15.75 - 39.37]	毫米 [英寸]			
操作温度	0 - 35 [32 - 95]	°C [°F]			
IP 等级	IP 54				
重量	0.260 [0.57]	公斤 [磅]			
Eyes 特点		单位			
视觉系统类型	2.5 D				
最小零件尺寸	10x10 或 15 直径 [0.39x0.39 或 0.59 直径]			毫米 [英寸]	
支持的应用	检测、分类、检验、标记				
支持的安装选项	机器人和外部				
重配置能力 (机器人安装)	12 个配置 (4 x 3)				
	绕机器人法兰	倾斜方向			
	0 - 90 - 180 - 270	0 - 45 - 90		[度]	
检测重复性	< 2 [ $< 0.078$ ]			毫米 [英寸]	
检测精度 (典型值) 500 毫米点的测量值	外部安装	机器人安装			
	2 [0.078]	2 [0.078]		毫米 [英寸]	
最小检验缺陷尺寸	5 [0.197]			毫米 [英寸]	
标记精度**	航点与标记的距离	最小误差	典型误差	最大误差	
	200 [7.874]	0.2635 [0.0104]	0.6596 [0.0260]	0.9500 [0.0374]	毫米 [英寸]
	500 [19.68]	0.6586 [0.0259]	1.6490 [0.0649]	2.3750 [0.0935]	毫米 [英寸]
	1000 [39.37]	1.3173 [0.0519]	3.2981 [0.1298]	4.7500 [0.1870]	毫米 [英寸]

## 加速生产

- 在机器人应用程序上创建视觉应用从未如此简单，兼具单幅图像校准，快速编程和无缝的 夹持器集成
- 灵活、适应性强的视觉系统，具备机器人或外部安装功能，适用于几乎所有协作式应用程序
- 低价、高效的 2.5D 视觉系统，适用于不同高度或堆叠对象的深度感知
- 轻松分拣，拾取和放置非结构化应用程序，可靠性高，可使用任何机器人手臂
- 多个对象，一站式侦测，减少循环时间
- 通过颜色和轮廓侦测检测对象 - 连通或不连通机器人，并确保一致的质量
- 自动标记，允许动态的工作环境 和可移动的机器人设置

## 应用：



物料搬运



机床管理



# OnRobot Eyes

可处理多种尺寸  
尺寸和材质的产品，包括：



塑料



金属



木材



硬纸板



有机物



机器人手腕安装



外部安装

# OnRobot Screwdriver

## 适用于多个流程的智能 螺丝紧固解决方案

### 技术规格

一般特性		最小值	典型值	最大值	单位
螺丝规格范围		M1.6	-	M6	
扭矩范围		0.04 / 0.03	-	5 / 3.68	[Nm] / [lbft]
扭矩精度	如果扭矩 < 1.33Nm/0.98lbft	-	0.04 / 0.03	-	[Nm] / [lbft]
	如果扭矩 > 1.33Nm/0.98lbft	-	3	-	[%]
输出速度		-	-	340	[RPM]
全安全区内的螺丝长度		-	-	35 / 1.37	[mm] / [inch]
摸柄行程(螺丝轴)		-	-	55 / 2.16	[mm] / [inch]
摸柄预载(可调整)		0	10	25	[N]
安全设施作用力		35	40	45	[N]
电机 (x2)		集成、电动无刷直流电机			
IP 等级		IP54			
尺寸		308x86x114 12.1x3.4x4.5			[mm] [inch]
重量		2.5 / 5.51			[kg] / [lb]
螺旋桨大小		M1.6 ; M2 ; M2.5 ; M3 ; M4 ; M5 ; M6			

### 加速生产

- 智能 Screwdriver, 轻松实现多个 螺丝紧固流程的自动化, 避免因 手动转换的停机时间
- 最佳工作状态 - 一致 快速 - 具有动态的作用力控制 与 智能的错误检测
- 扩展协作式自动化的可能性, 内置保护功能
- 快速轻松地部署, 具有自动化 螺丝推进系统和 OnRobot 轻松的 单一系统设置, 适合领先的机器人

### 应用:



组装

# OnRobot Screwdriver



可处理多种  
尺寸和材质的产品, 包括:



塑料



金属



木材

# OnRobot Sander

整套表面处理解决方案, 快速轻松设置, 减少复杂性

## 技术规格

一般特性	最小值	典型值	最大值	单位
垫直径	-	-	127 [5]	毫米 [英寸]
垫高度	-	-	9.5 [0.37]	毫米 [英寸]
轨道大小	-	-	5 [3/16]	毫米 [英寸]
转速	1,000	-	10,000	RPM
垫类型 (3M:20353)	清洁盘式砂光垫			
垫介质类型	Hookit™			
垫重量	0.1 [0.22]			公斤 [磅]
重量	1.2 [2.645]			公斤 [磅]
IP 等级	IP54			
尺寸 (外)	87 x 123 x 214 [3.42 x 4.84 x 8.42]		毫米 [英寸]	
操作条件	最小值	典型值	最大值	单位
砂光功率	-	150	-	W
操作电压	外部电压	-	30	V
	外部功率	-	150	W
	工具连接器电压	-	24	V
	工具连接器功率	-	2.4	W
工作温度	0 [32]	-	50 [122]	°C [°F]
噪声水平在 10,000 RPM (3,000 RPM)	-	74 [44]	-	[dB]

## 加速生产

- 强大、耐用的电动砂光机, 无需压缩空气, 大幅减少了运行和维护成本
- 具有成本效益的 Grit Changer, 允许在不同砂光粒度间自动切换, 无需操作员干预, 提高了效率
- 灵活的工具, 可用于一系列零件几何体和材料
- 感应功能, 确保精准适应表面变化或零件不对称性, 提高了产品质量和一致性同时减少废料
- 消除操作员疲劳和危险, 更好地符合地方健康安全法规

## 应用:



材料移出:  
砂光、抛光、擦光



# OnRobot Sander

可处理多种尺寸和材质的产品, 包括:



塑料



金属



木质



玻璃



# SP1/SP3/SP5 壁虎型单垫夹持器

## 技术规格

一般特性		单位
最大有效载荷	SP1	1 / 2.2 [公斤]/[磅]
	SP3	3 / 6.6 [公斤]/[磅]
	SP5	5 / 11 [公斤]/[磅]
需要预加载	最小值	SP1: 2.8 SP3: 8.2 SP5: 11.6 [N]
	中间值	SP1: 8.2 SP3: 23.4 SP5: 33 [N]
	最大值	SP1: 13.3 SP3: 38.6 SP5: 54.4 [N]
分离时间	100-1000 (dependent on robot speed) [毫秒]	
断电时夹持工件?	是, 多久? 如果良好置中且不受干扰可长达数日	
防护等级	IP42	
尺寸 (高x宽)	69 x 71 / 2.7 x 2.8 [毫米]/[英寸]	
重量	SP1	0.267 / 0.587 [公斤]/[磅]
	SP3	0.297 / 0.653 [公斤]/[磅]
	SP5	0.318 / 0.7 [公斤]/[磅]

垫板一般特性	单位
材料	专有硅胶混合物
耐磨性	取决于表面粗糙度
换出间隔	~200.000 [循环]
清洁系统	1) OnRobot 清洁台 2) 硅胶辊 3) 异丙醇和不起毛的布
清洁间隔	可变
回收	100%

## 助力生产

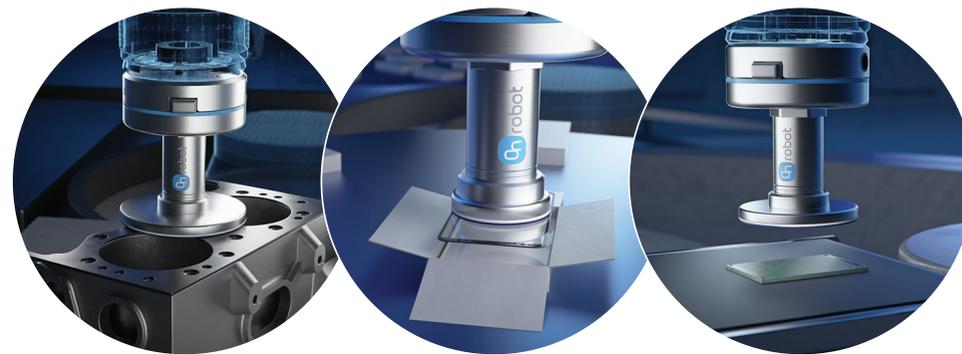
- 紧凑的轻型壁虎型单垫夹持器无需电线、电力、空气或编程, 符合成本效益, 即插即用
- 针对平整、光滑或多孔物件的创新粘接夹持器, 可让以往无法自动化的任务实现自动化
- 无痕夹持光滑表面意味着无需清洁步骤, 节省时间, 提升生产力
- 无需外部空气供应, 可减少噪音和粉尘、降低维护成本和加快部署

## 应用:



物料搬运

# 壁虎型 单垫夹 持器



可用于各种尺寸和材质的产品，包括：



塑料



金属



光滑表面  
包装



玻璃

## 拾取与协作 - 增添触觉, 助力生产

全球首款使用内置轴力/扭矩传感器侦测物  
体的夹持器

### RG2-FT 技术规格

常规特性	最小值	最大值	单位
有效载荷强制配合	-	2 4.4	[千克] [磅]
总行程(可调节)	0 0	100 3.93	[毫米] [英寸]
IP等级	IP54		

作用力传感器属性	Fxy	Fz	Txy	Tz	单位
额定容量(N.C.)	20	40	0.7	0.5	[N] [Nm]
无噪声分辨率	0.1	0.4	0.008	0.005	[N] [Nm]

## 提高产能

- 针对易碎物品的分拣与取放类任务, 精准的传感技术最多可以把失误率降低60%, 从而提高生产质量
- 使用易于编程的传感技术, 让机器臂像员工一样传递部件
- 让从前不可能的插入类任务实现自动化, 节省40%运营成本

## 应用:



机床管理



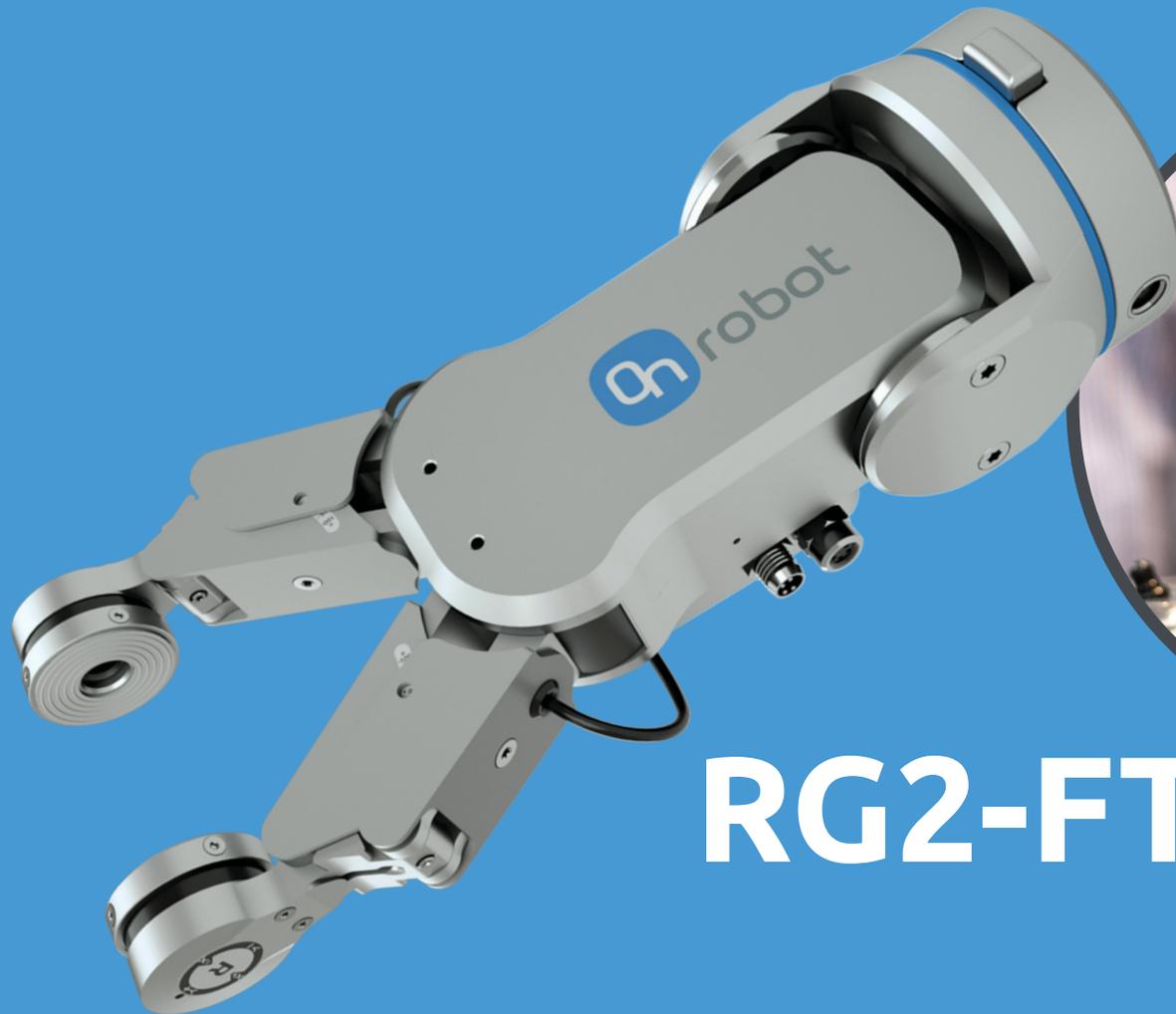
组装



分拣与取放



质量测



# RG2-FT

适用于各种尺寸及材质的产品, 包括:



塑料



金属



硬纸板



木质



玻璃

# VGP20

业界最强大的  
电动真空夹持器

### 技术规格

一般特性	最小值	典型值	最大值	单位
真空	5%	-	60%	[真空]
	-0.05	-	-0.607	[巴]
	1.5	-	17.95	[英寸汞柱]
总空气流量	0	-	48	[升/分]
每个通道上的气流	0	-	12	[升/分]
有效载荷(带默认附件)	-	10 <sup>(1)</sup>	20 <sup>(2)</sup>	[kg]
	-	22.04	44.09	[磅]
真空吸盘	1	16	16	[件]
夹持时间(使用40%真空目标测量)	-	0.25 <sup>(3)</sup>	-	[秒]
释放时间	-	0.4 <sup>(3)</sup>	-	[秒]
噪声级 <sup>(4)</sup>	-	67	71	[dB(A)]
真空泵	集成式电动无刷直流			
滤尘器	集成式 50µm, 可现场更换			
防护等级	IP54			
尺寸	264 x 184 x 92			[mm]
	10.39 x 7.24 x 3.62			[英寸]
重量	2.55			[kg]
	5.62			[磅]

## 加速生产

- 业界最强大的电动真空夹持器与气动夹持器相比, 节约达90%
- 最适合用于纸箱码垛和其他不规则形状和多孔表面
- 多功能夹持器, 可无限定制适合任何应用场合
- 内置智能和多通道功能, 确保安全不出故障、操作灵活
- 完整的开箱即用真空夹持器, 可为任何领先的机器人提供快速、轻松的部署

## 应用:



材料搬运



机床管理



# VGP20

可处理多种尺寸和材质的产品，  
包括：



硬纸板



塑料



金属



光滑包装



玻璃



# 一“抓”即发 - 便捷轻松, 无忧体验——灵活、可调节 的电动真空夹持器

## VG10 技术规格

常规特性	最小值	最大值	单位
真空	5 % -0.05 1.5	80 % -0.810 24	[Vacuum] [Bar] [inHg]
气流	0	12	[Nl/min]
有效负荷	0 0	15 33	[千克] [磅]
建议工件尺寸	10x10 0.5x0.5	500x500 20x20	[毫米] [英寸]
真空吸盘	1	16	[件]
夹持时间	-	0.35	- [秒]
释放时间	-	0.20	- [秒]
真空泵	集成, 电子BLDC		
机器臂	4只, 可手动调节, 2条真空通道		
IP等级	IP54		
尺寸(折叠)	105 x 146 x 146 4.13 x 5.75 x 5.75		[毫米] [英寸]
尺寸(伸展)	105 x 390 x 390 4.13 x 15.35 x 15.35		[毫米] [英寸]
重量	1.70 3.75		[千克] [磅]

## 提高产能

- 开箱即用, 易于部署——连接机器臂, 调整夹持器以固定产品——快速提高产能和投资回报率
- 无需外接气源, 节省维护成本, 加快应用部署
- 双夹持功能可缩短作业周期

## 应用:



分拣与取放



# VG10



适用于各种尺寸及材质的产品, 包括:



塑料



金属



光滑包装



玻璃

## VGC10

### 紧凑小巧的真空夹持器可满足您所有需求

#### VGC10 技术规格

一般特性	最小值	典型值	最大值	单位
真空	5 % -0.05 1.5	- - -	80 % -0.810 24	[真空] [巴] [英寸汞柱]
气流	0		12	[纳升/分]
有效载荷	0	-	15 33	[公斤] [磅]
建议工件尺寸	无限，具体取决于定制臂			
真空吸盘	1	-	7	[件]
夹持时间	-	0.35	-	[秒]
释放时间	-	0.20	-	[秒]
真空泵	集成式电动无刷直流			
臂	可更换、可定制的			
滤尘器	集成式50µm，可现场更换			
防护等级	IP54			
尺寸 (折叠)	101 x 100 x 100 3.97 x 3.94 x 3.94			[毫米] [英寸]
重量	0.814 1.79			[公斤] [磅]

### 通电即用

- 灵活的电动真空夹持器，可无限定制，满足您的所有应用需求
- 小巧轻型的夹持器非常适合狭窄空间，但功率足够支持 15 公斤的物体
- 无需外部空气供应，可降低维护成本并加快部署速度

### 应用：



分拣与取放



机床管理



# VGC10

可用于各种尺寸和材料的产品，  
包括：



塑料



金属



光滑包装



玻璃



# 一“触”即发 - 增添触觉, 实现自动化

HEX-E QC 技术规格

常规特性	6-轴力/扭矩传感器		单位		
	Fxy	Fz	Txy	Tz	
额定容量 (N.C)	200	200	10	5.5	[N] [Nm]
额定容量的单个轴形变 (典型值)	± 1.7 ± 0.067	± 0.3 ± 0.011	± 2.5 ± 2.5	± 5 ± 5	[毫米] [°] [英寸] [°]
分辨率 (无噪声)	0.2	0.8	0.01	0.002	[N] [Nm]
IP等级	67				
尺寸	50 x 71 x 93 1.97 x 2.79 x 3.66				[毫米] [英寸]

HEX-H QC 技术规格

常规特性	6-轴力/扭矩传感器		单位		
	Fxy	Fz	Txy	Tz	
额定容量 (N.C)	200	200	20	13	[N] [Nm]
额定容量的单个轴形变 (典型值)	± 0.6 ± 0.023	± 0.25 ± 0.009	± 2 ± 2	± 3.5 ± 3.5	[毫米] [°] [英寸] [°]
分辨率 (无噪声)	0.5	1	0.036	0.008	[N] [Nm]
IP等级	67				
尺寸	50 x 71 x 93 1.97 x 2.79 x 3.66				[毫米] [英寸]

## 提高产能

- 灵活的传感器, 把自动化扩展至以前不可能实现的工序
- 开箱即可集成, 大幅缩短精确插入任务所需的部署时间
- 高精度传感技术, 让插入和组装类任务质量提高 **95%**
- 让使用传感器的应用缩短作业周期 (高达60%), 实现高于相同员工数量的生产能力
- 简易的编程, 让复杂的抛光任务更加流畅, 显著降低需时

## 应用:



材料去除



分拣与取放



组装



质量测



## HEX 轴力/扭矩传感器

适用于各种尺寸及材质的产品, 包括:



塑料



金属包



木质



玻璃

## 快换装置 & 双快换装置支架

借助双快换装置,您可以在同一周期使用两个工具,从而提高机器人的利用率。

双快换装置



快换装置



可快速置换工具,  
以满足多变的生产需求。

### 双夹持器:

- 双夹持器可缩短作业周期,把生产率提高50%或以上
- 更高产能,更快回报——您最快可以在3个月获得投资回报

# 为协作应用而设的 一站式商店

为您提供所有所需的工具, 实现更高的自动化水平

