



数据表

RG2-FT

v1.2

1. 数据表

1.1. RG2-FT

一般属性	最小值	标准值	最大值	单位
有效载荷压入配合  2 Kg	-	-	2 4.4	[kg] [磅]
有效载荷形状配合  4 Kg	-	-	4 8.8	[kg] [磅]
总行程（可调节）	0	-	100	[mm]
	0	-	3.93	[英寸]
手指位置分辨率	-	0.1	-	[mm]
	-	0.004	-	[英寸]
重复精度	-	0.1	0.2	[mm]
	-	0.004	0.007	[英寸]
逆向反冲	0.2	0.4	0.6	[mm]
	0.007	0.015	0.023	[英寸]
抓取力（可调节）	3	-	40	[N]
抓取速度*	55	110	184	[mm/s]
抓取时间**	0.04	0.07	0.11	[s]
可调节支架的倾斜精度	-	< 1	-	°
工作环境温度	5	-	50	[°C]
存储温度	0	-	60	[°C]
电机	集成式，电动 BLDC			
IP 等级	IP54			
尺寸	219 x 149 x 49			[mm]
	8.6 x 5.9 x 1.9			[英寸]
产品重量	0.98			[kg]
	2.16			[磅]

* 参阅 [RG2-FT 抓取速度图](#)

** 基于抓指之间 8mm 的总移动距离。速度与力成线性关系。更多详细信息，请参阅 [RG2-FT 抓取速度图](#)。

力传感器属性	Fxy	Fz	Txy	Tz	单位
标称容量 (N.C.)	20	40	0.7	0.5	[N] [Nm]

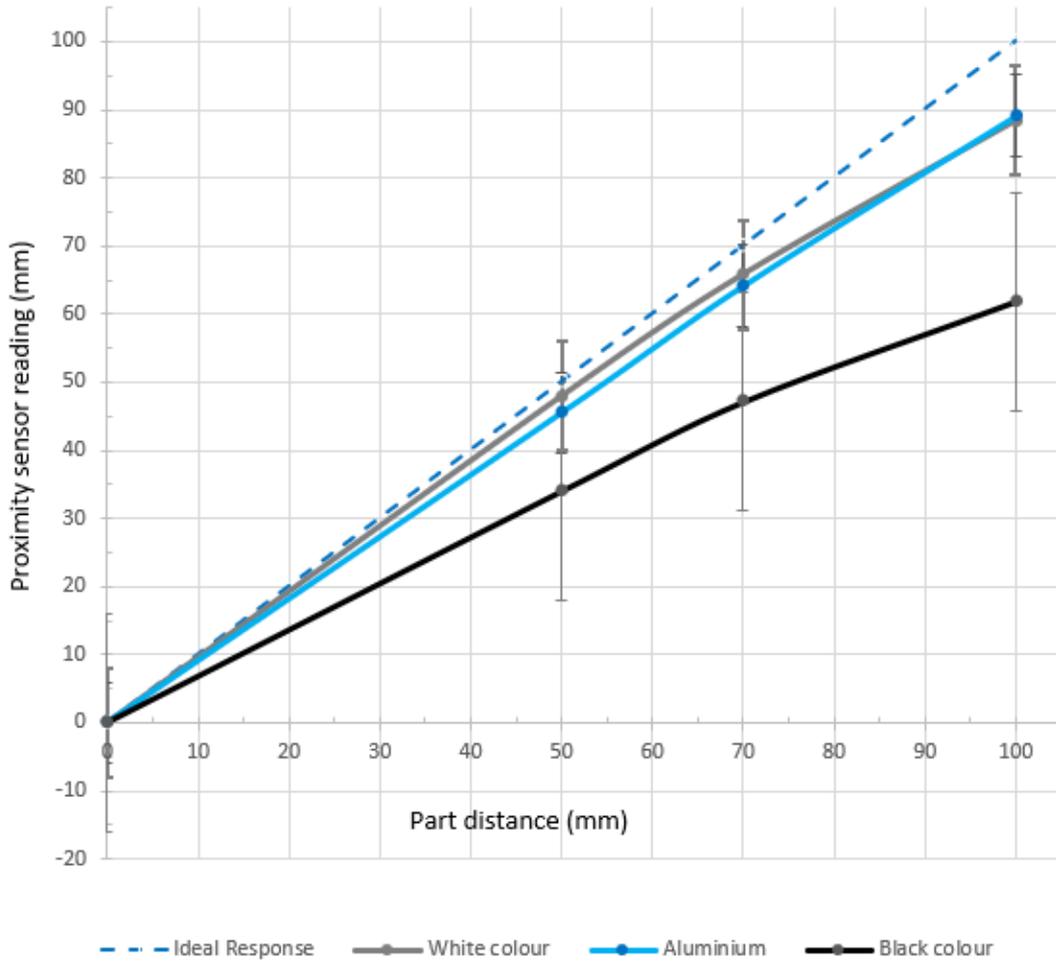
力传感器属性	Fxy	Fz	Txy	Tz	单位
单轴过载	200	200	200	200	[%]
无噪音分辨率	0.1	0.4	0.008	0.005	[N] [Nm]
标称容量条件下的单轴形变	0.4 0.015	0.1 0.04	2	5	[mm] [°] [英寸] [°]
全量程非线性 温度补偿	< 2				[%]
采样频率	150				[Hz]

近距离传感器属性	最小值	标准值	最大值	单位
感测范围	0	-	100	[mm]
	0	-	3.93	[英寸]
精度	-	2	-	[mm]
	-	0.078	-	[英寸]
非线性*	-	12	-	[%]
采样频率	-	150	-	[Hz]

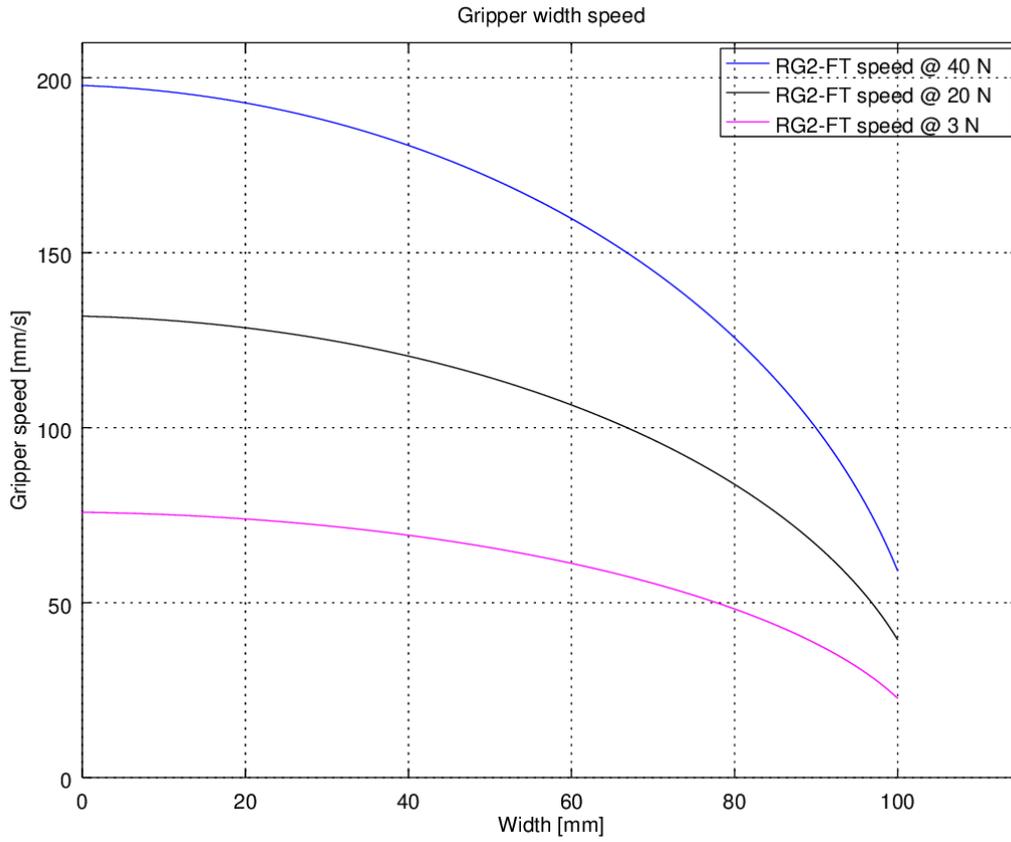
* 非线性参考最大值，取决于对象的属性（例如：表面类型和颜色）

操作条件	最小值	标准值	最大值	单位
电源要求(PELV)	24	-	24	[伏]
功耗	6.5	-	22	[W]
操作温度	0	-	55	[°C]
	32	-	131	[°F]
相对湿度（无冷凝）	0	-	95	[%]
计算出的工作寿命	30000	-	-	[小时]

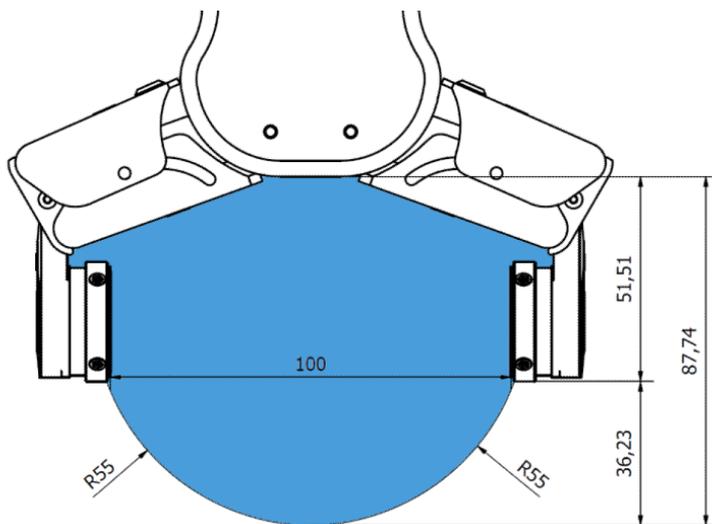
近距离传感器典型精度



RG2-FT 夹持速度图



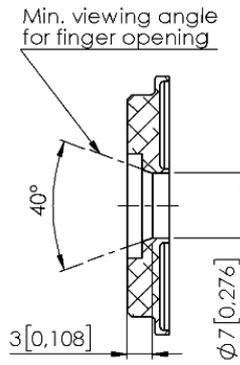
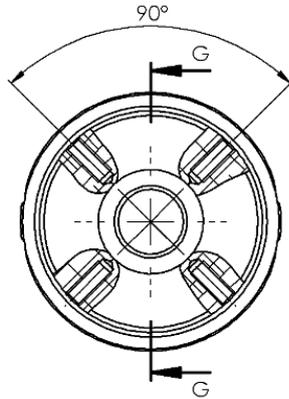
夹爪工作范围



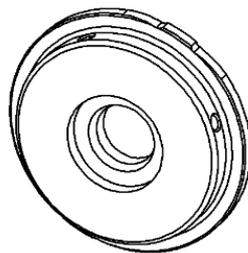
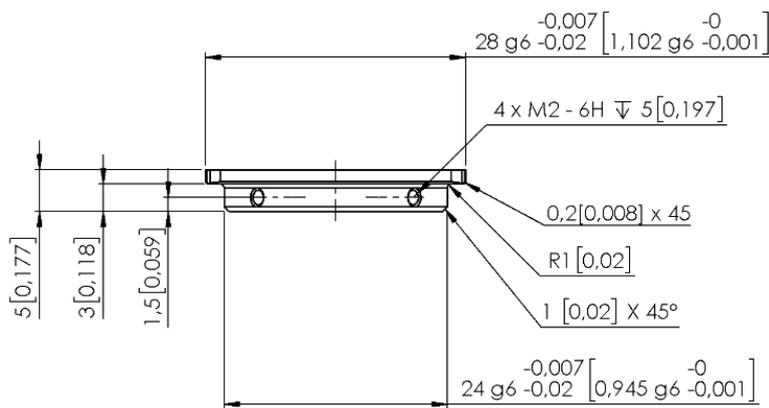
尺寸单位为毫米。

指端

标准指尖可以用于很多种不同的工件。如果需要自定义指尖，则可以使其适合夹爪手指。



SECTION G-G



夹爪手指尺寸单位为毫米。



注释

- 在指尖的设计中，应考虑下述方面，以确保实现最佳性能：
- 为近距离传感器保持无障碍的光路
- 避免近距离传感器受到阳光或强光源的直接照射
- 避免灰尘和液体渗入



警告

近距离传感器属于敏感部件，应采取保护措施，避免：
强光直射（例如定向激光源）
直接暴露在高温中
任何情况下的机械接触
暴露在液体或细小的导电灰尘中



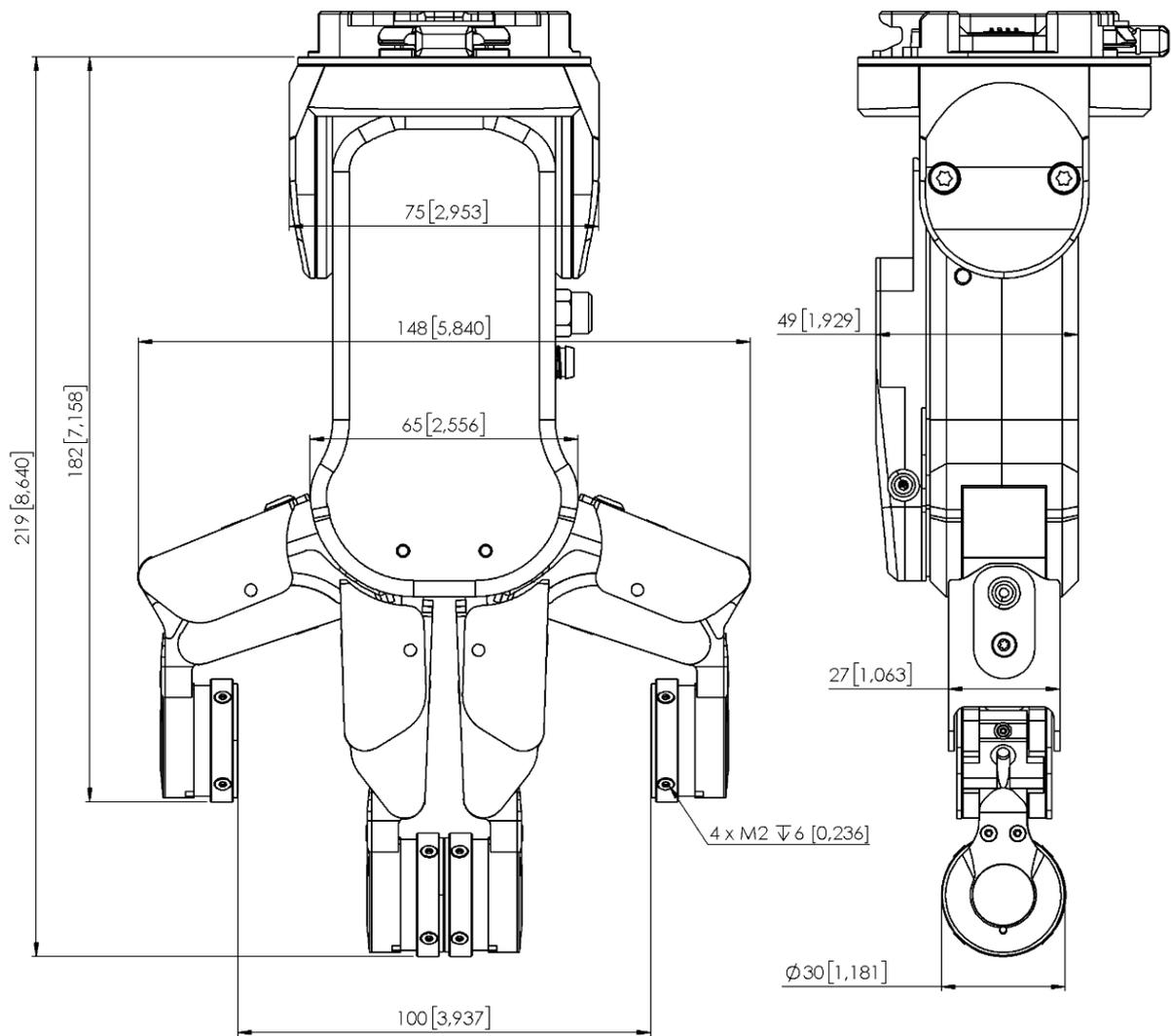
注释

请定期使用低压压缩空气（<5 巴）在距离 5 厘米的位置清洁近距离传感器。
对于顽固性的污染物，请使用软棉签蘸取异丙醇进行清洁。

手指厚度

考虑默认指尖数值，手指厚度为固定值，不能在软件中更改。如果使用自定义指尖，则用户应手动为手指厚度的差值设置补偿值。

1.2. RG2-FT



所有尺寸的单位均为 mm 和[英寸]。