

标准规格书

RS010NFE01

作成 2018年5月10日

书籍号码：90101-2581DCB

| (1) 本体部规格 | | | |
|---|----------------------------------|-----------------|-----------------------|
| 1. 机器型号 | RS010N-A | | |
| 2. 手臂形式 | 多关节型 | | |
| 3. 动作自由度 | 6轴 | | |
| 4. 构成轴规格 | 动作轴 | 最大动作范围 | 最高速度 |
| | 手臂旋转 (JT1) | +180 ° ~ -180 ° | 250 °/s |
| | 手臂前后 (JT2) | +145 ° ~ -105 ° | 250 °/s |
| | 手臂上下 (JT3) | +150 ° ~ -163 ° | 215 °/s |
| | 手腕转动 (JT4) | +270 ° ~ -270 ° | 365 °/s |
| | 手腕转动 (JT5) | +145 ° ~ -145 ° | 380 °/s |
| | 手腕转动 (JT6) | +360 ° ~ -360 ° | 700 °/s |
| 5. 重复定位精度 | ±0.03 mm (手腕法兰面) | | |
| 6. 最大可搬质量 | 10 kg | | |
| 7. 合成最大速度 | 11800 mm/s (手腕法兰面) | | |
| 8. 手腕轴许用负载 | | 最大惯量 | 惯性力矩* |
| | JT4 | 22.0 N·m | 0.7 kg·m ² |
| | JT5 | 22.0 N·m | 0.7 kg·m ² |
| | JT6 | 10.0 N·m | 0.2 kg·m ² |
| 注* 此表中的数值表示在手腕各轴施加最大惯量时的许用惯性力矩。 关于其他的详细内容, 请另外垂询我公司。 | | | |
| 9. 驱动电动机 | 同期型无刷电机 | | |
| 10. 作业范围 | 参照附图 | | |
| 11. 机器重量 | 150 kg (选装件除外) | | |
| 12. 机体颜色 | Munsell 10GY9/1 等效 | | |
| 13. 安装方式 | 地面、吊顶 | | |
| 14. 设置环境 | 周围温度 0~45 °C、相对湿度 35~85% (无结露现象) | | |
| 15. 防水性 | 手腕部 : IP67 基轴部 : IP65 | | |
| 16. 内置功能 | 空气配管 (φ8×2) | | |
| 17. 选装件 | 壁挂规格 | | |
| | 防水性 基轴部 : IP67 | | |
| | 传感器机内线缆 (12回路) | | |
| | 内置双电磁阀/ 单电磁阀 共计4回路以内 | | |
| | 空气3联件 | | |
| | 角度限制用机械限位器JT1、JT2、JT3 | | |
| | 机体颜色 (Munsell) | | |
| | 行走装置 (行程 mm) | | |
| | 设置架台 (600 mmH、300 mmH) | | |
| | 安装底板 (750 mm×750 mm) | | |
| 18. 其它 | 关于保修零件, 备用件, 请另行商谈。 | | |

| (2) 控制部规格 | | |
|------------|---|----------------------------------|
| 1. 控制柜型号 | E01 | |
| 2. 构造 | 全封闭间接冷却方式 | |
| 3. 构成及尺寸 | 参照附图 | |
| 4. 控制的轴数 | 最大9轴（标准7轴，选装2轴） | |
| 5. 驱动方式 | 全数字伺服方式 | |
| 6. 动作方式 | 示教模式 | 各轴独立、基础坐标系、工具坐标系、 固定工具坐标系（选件） |
| | 再现模式 | 各轴插补、直线插补、圆弧插补动作（选件） |
| 7. 示教方法 | 简易示教或AS语言编程 | |
| 8. 存储器容量 | 8 MB | |
| 9. 外部操作信号 | 外部紧急停止、外部保持信号等 | |
| 10. IO 插槽数 | 3插槽 | |
| 11. 操作面板 | 示教/再现切换开关、紧急停止开关、电源灯 | |
| 12. 接口 | 以太网（100BASE-TX）、USB、RS-232C 各2端口（操作面板1端口，控制盘内部1端口） | |
| 13. 重量 | 参照附图 | |
| 14. 电源要求 | AC200 - AC220 V±10%，50/60 Hz，3相 最大5.6 kVA | |
| 15. 接地 | D种接地（机器人专用接地）、漏电电流 最大100 mA | |
| 16. 环境温度 | 0~45 °C | |
| 17. 相对湿度 | 35~85%（无结露现象） | |
| 18. 涂装色 | Munsell 10GY9/1 等效 | |
| 19. 示教器 | 配有5.7英寸TFT彩色液晶触摸屏 紧急停止开关、示教锁定开关、使能开关 | |
| 20. 安全回路 | PL e、类别4（EN ISO13849-1） ^{注1} | |
| 21. 标准选装 | | |
| 通用IO信号 | 输入32点/输出32点、NPN（sink）型或 PNP（source）型 | |
| 电弧接口 | 电弧接口板块卡 | |
| TP语言 | 可选择日文、英文、中文 | |
| 输入输出信号连接器 | D-SUB 37针（公/母） 付保护罩 | |
| 分离线缆 | 5m、10 m、15 m | |
| 示教器线缆 | 5m、10 m、15 m | |
| 变压器单元 | AC380V-415V / AC440V-480V（规格切换） | |
| 22. 其他选装 | | |
| 通用IO板卡 | 输入64点/96点、输出64点/96点 NPN（sink）型或 PNP（source）型 | |
| 马达制动解除装置 | 手动抱闸解除开关 | |
| RS-232C线缆 | 1.5 m、3 m | |
| 外部轴控制 | 追加外部轴放大器以及线缆 | |
| 安全功能扩展 | Cubic-S（空间监视功能、轴监视功能、速度监视功能等） | |
| 示教器选装 | 短路连接器 | |
| 快速示教检查 | 快速检查模式开关 | |
| 其他 | 现场总线、软件PLC、模拟输入输出、传送带同步板卡 | |
| 23. 其他 | 有关维护，维修零件请另行商谈。 | |

注1 性能水平（PL）以及类别根据安全系统全体构成决定。
本控制柜的安全回路可以最大适用到PL e、类别4的系统。

2. 保修期及保修内容

(1) 保修期

- 1) 本机的交货日开始一年或运转3000小时为止。
- 2) 含周边装置等系统交货的情况下，依照另行提出的制作规格书为准。

(2) 保修内容

- 1) 在保修期内，如果是我公司的原因造成的构成本机的零件发生问题，在我公司认可的情况下，提供无偿修理服务。
另外，上述保修的适应范围仅限我公司交付的制品，除此之外不负任何责任。
- 2) 即使在保修期内，对下列情况也不适用无偿修理服务。
 - ① 没有按「说明书」记载的注意事项操作而发生的故障。
 - ② 由贵公司进行的修理，改造，移动或使用者的不当操作而引发的故障。
 - ③ 因未满足「说明书」的点检，调整，维修要求而发生的故障。
 - ④ 没有使用纯正零件或我公司指定的零件及润滑油而发生的故障。
 - ⑤ 「说明书」上记载的消耗品的消耗及此消耗引起的故障和更换费用。
 - ⑥ 因火灾，地震，水灾，闪电或不适当的使用，或第三者的加害，偷盗等发生的故障。
 - ⑦ 我公司施行范围外的运输及施工而导致的故障。
 - ⑧ 声响，振动，渗油，褪色，生锈及外观上的轻微瑕疵等并非性能上问题的。
(根据规格的内容，另行签订合同。)
- 3) 此保修只适用于日本国内使用的机器人。
- 4) 转卖，转让，贷与，转移至其他国家的情况，另行签订合同。