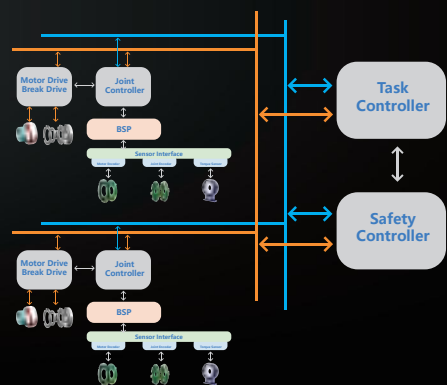


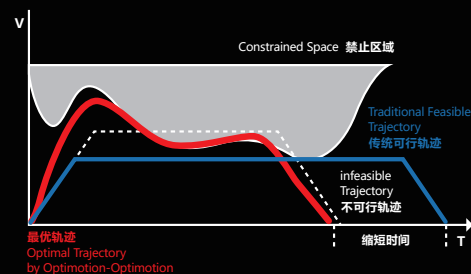
极致安全

吸合式抱闸设计, 独立认证安全控制器, 超过21项TÜV功能安全认证, 以及基于力矩传感器实现的超灵敏碰撞检测功能, 全方位保障人机协作更安全。



性能卓越

采用工业机器人领域领先的运动控制技术, 保障业界领先的机器人路径精度, 配合定制电机驱控系统, 缔造强悍性能。



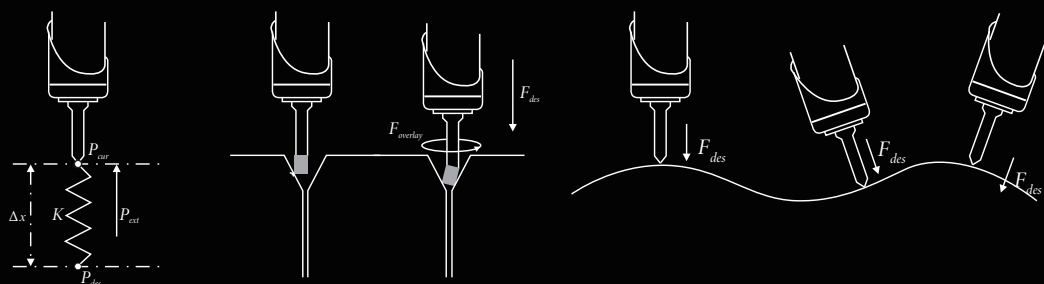
CR-C

系列柔性协作机器人

刚柔并济 · 全面领先

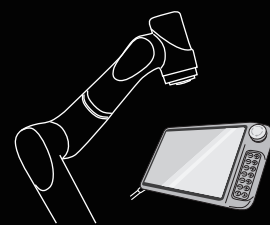
柔顺灵敏

机器人采用力位混合控制技术, 关节集成高动态力控, 拥有接近人手般的柔顺控制能力, 配合力控工艺包, 无需额外扩展, 极大提升力控任务效率。



简单易用

安装部署快速灵活, 辅以轻便拖动示教、图形化编程等方式, 大幅提升易用性, 并且支持产业链生态圈绝大部分扩展工具, 满足多种场景应用需求。



稳定可靠

100余项设计验证实验, 20余项出厂测试, 以及IP67防护等级认证, 完美适配工业应用环境。



珞石机器人

400-010-8700
www.rokae.com
sales@rokae.com

刚柔并济 · 全面领先



CR7-C CR12-C CR18-C CR20-C CR25/5-C CR17/5-C

规格

负载	7kg	12kg	18kg	20kg	25kg	17kg
工作半径	988mm	1434mm	1062mm	1798mm	1798mm	2047mm
重量	约25kg	约41kg	约38kg	约71kg	约69kg	约71kg
自由度	6	6	6	6	5	5
MTBF*	> 80000h	> 80000h	> 80000h	> 80000h	> 80000h	> 80000h
供电电源	48VDC					
编程	拖动示教, 图形化界面					

性能

典型功耗	300w		500w		600w		1000w		900w		600w	
安全	碰撞检测、虚拟墙、协作模式等21余项可调安全功能											
认证*	EN ISO 13849-1, EN ISO 10218-1/PL d, Cat. 3; ISO 15066, 欧盟CE认证, KCs认证, EAC认证											
力感应, 工具法兰	力, x-y-z	力矩, x-y-z	力, x-y-z	力矩, x-y-z	力, x-y-z	力矩, x-y-z	力, x-y-z	力矩, x-y-z	力, x-y-z	力矩, x-y-z	力, x-y-z	力矩, x-y-z
力测量分辨率	0.1N	0.02Nm	0.1N	0.02Nm	0.1N	0.02Nm	0.1N	0.02Nm	0.1N	0.02Nm	0.1N	0.02Nm
力控相对精度	0.5N	0.1Nm	0.5N	0.1Nm	0.5N	0.1Nm	0.5N	0.1Nm	0.5N	0.1Nm	0.5N	0.1Nm
笛卡尔刚度可调范围	0~3000N/m, 0~300Nm/rad		0~3000N/m, 0~300Nm/rad		0~3000N/m, 0~300Nm/rad		0~3000N/m, 0~300Nm/rad		0~3000N/m, 0~300Nm/rad		0~3000N/m, 0~300Nm/rad	

运动

可重复性	±0.02 mm		±0.03 mm		±0.03 mm		±0.05 mm		±0.05 mm		±0.05 mm	
运动关节	工作范围	最大速度	工作范围	最大速度	工作范围	最大速度	工作范围	最大速度	工作范围	最大速度	工作范围	最大速度
Axis 1	±360°	180°/s	±360°	120°/s	±360°	120°/s	±360°	120°/s	±360°	120°/s	±360°	120°/s
Axis 2	±360°	180°/s	±360°	120°/s	±360°	120°/s	±360°	120°/s	±360°	120°/s	±360°	120°/s
Axis 3	±360°	234°/s	±360°	180°/s	±165°	180°/s	±170°	120°/s	±170°	120°/s	±165°	120°/s
Axis 4	±360°	240°/s	±360°	234°/s	±360°	180°/s	±360°	180°/s	±360°	234°/s	±360°	234°/s
Axis 5	±360°	240°/s	±360°	240°/s	±360°	180°/s	±360°	234°/s	±360°	234°/s	±360°	234°/s
Axis 6	±360°	240°/s	±360°	240°/s	±360°	180°/s	±360°	234°/s	—	—	—	—
工具端最大速度	≤3.2m/s		≤3.0m/s		≤3.0m/s		≤3.5m/s		≤3.5m/s		≤4.0m/s	

*产品涉及升级, 实际参数以机型对应的硬件安装手册为准

物理特性

IP防护等级	IP67
ISO洁净室等级*	5
噪声	≤70dB(A)
机器人安装	任意角度安装
工具I/O端口	2路数字输入, 2路数字输出, 2路模拟输入
工具通讯接口	RS485 (与2路模拟输入引脚复用, 二者不可同时使用)
工具I/O电源	12V/24V 1A (额定)
工作温度范围	0°C~50°C
湿度	≤93%相对湿度 (无冷凝)

控制柜

名称	xMate Control Cab (简称MCC控制柜)
防护等级	IP54
工作温度范围	0°C~50°C
湿度	≤93%相对湿度 (无冷凝)
外形尺寸	450mm×250mm×350mm
通用数字IO	16路输入/16路输出 (标配)
安全IO	5路安全输入, 4路安全输出, 均为双冗余通道
通信接口	RS232*1; 千兆以太网RJ45*1; USB3.0*2; HDMI*1; EtherCAT*1

xPad2示教器

尺寸	290mm x 170mm x 80mm
重量	约840g (不含线缆)
线缆长度	5m/7m/15m/22m
屏幕	LCD, 10.1英寸, 分辨率1920 x 1200
触摸类型	电容式
防护等级	IP54



*注: 具体机型的认证情况请咨询销售
更多详细内容, 可参见对应的产品手册

CR-C 系列

柔性协作机器人

xMate CR-C系列柔性协作机器人延续了CR系列刚柔并济、全面领先的功能特点, 将CR系列底座内的控制器移出本体形成IP54防护等级的独立控制柜, 缩小了底座的安装尺寸, 将本体的防护等级提升到IP67, 可适应更严格的应用场景。独立的控制柜提供了更加丰富的IO资源与更加灵活的可扩展性; 内置独立的安全控制器, 获得TUV认证, 功能安全满足ISO 13849-1:2015标准, 达到PL d, Cat. 3等级。

全新升级的xMate CR-C系列柔性协作机器人以更加安全, 灵活, 易用的特点, 进一步拓宽了行业应用场景。



应用领域

CR-C系列柔性协作机器人广泛应用于汽车及零部件、3C及半导体、金属及塑料加工等领域, 适用于各种工艺应用, 包括

- 柔性装配
- 螺丝锁附
- 抛光打磨
- 搬运
- 上下料
- 材料去除
- 包装码垛
- 焊接

助力各种规模的企业提高生产力, 实现灵活的自动化。